**მობილური მანქანების განყოფილება**

 ვლადიმერ მარგველაშვილი

განყოფილების უფროსი, მთავარი მეცნიერი თანამშრომელი

ტელ: (+995 32) 23 21 165

მობილური (+995 ) 577 39 25 92

ელ-ფოსტა: v. margvelashvili@yahoo.com

**დაბადების თარიღი:** 12.01. 1956 წ.

**განათლება:** 1973-1978 -საქართველოს პოლიტექნიკური ინსტიტუტის (ამჟამად საქართველოს ტექნიკური უნივერსიტეტი) მექანიკა-მანქანათმშენებლობის ფაკულტეტი, ინჟინერ მექანიკოსი.

**სამეც./აკად. ხარისხი:** ტექნიკის მეცნიერებათა დოქტორი (1989 წ.)

**შრომითი საქმიანობა:** 1979 -2006 წწ საქართველოს მეცნიერებათა აკადემიის მანქანათა მექანიკის ინსტიტუტი, ინჟინერი, უმცროსი მეცნიერი თანამშრომელი, უფროსი მეცნიერი თანამშრომელი.

2006-2012 წწ კომერციული სტრუქტურები -ხელმძღვანელი თნამდებობები.

2012 წლიდან დღემდე -ამავე ინსტიტუტის მობილური მანქანების განყოფილების უფროსი

**სამეცნიერო ინტერესები:** მობილური და მაბიჯა მანქანები, რობოტო-მანიპულატორები, მობილური რობოტოტექნიკური კომპლექსები, სოფლის მეურნეობის მექანიზაციის საშუალებები

**შერჩეული პუბლიკაციები:**

30-ზე მეტი პუბლიკაციების ავტორი, მათ შორის 9 პატენტი გამოგონებაზე;

* ვ. მარგველაშვილი, რ. ფარცხალაძე, ს. შარაშენიძე, ი.ზაკუტაშვილი, Development of remote controlled systems to ensure human safety when working in polluted environment. ISSN 1512-0740. „Problems of Mechanics“, №4(69), Tbilisi, 2017 , pp.29-35;
* რ. ფარცხალაძე, თ. ნატრიაშვილი, ვ.მარგველაშვილი, Разработка мобильных дистанционно управляемых робототехнических систем. ISSN 2306-3084 Актуальные вопросы машиноведения. Выпуск 5. с.21-23. Минск, 2016;
* ვ. მარგველაშვილი, რ. ფარცხალაძე, ს. შარაშენიძე, ი.ზაკუტაშვილი, სპეციალური დანიშნულების მობილური რობოტოტექნიკური კომპლექსები, მეცნიერება და ტექნოლოგიები, № 1(718), თბილისი, 2015 გვ.74-85;
* ვ. მარგველაშვილი, მაბიჯა რობოტების მდგრადი მოძრაობის შენარჩუნების მეთოდების კვლევა, (მონოგრაფია), თბილისი, 135 გვ.;
* ვ.მარგველაშვილი, რ. ფარცხალაძე, ფ.მშვილდაძე. Research of walking Robots deviations, “Problems of Mechanics”, №2(55), Tbilisi, 2014, pp.57-60;
* ვ. მარგველაშვილი, მ. ღლონტი, ს, შარაშენიძე, ი. ზაკუტაშვილი, რ. ფარცხალაძე, მაბიჯი მანქანები- ტრანსპორტი უგზოობისათვის, კომპლექსები, მეცნიერება და ტექნოლოგიები, № 1(718), თბილისი, 2015, გვ. 66-73;
* ვ. მარგველაშვილი, რ. ფარცხალაძე, მ. ბენ ჰაიმი, Control Mobile Robot by Means of Cell Phone, “Problems of Mechanics”, №3 (52), Tbilisi,2013, pp.65-67
* რ.ადამია, ა.მილნიკოვი, რ. ფარცხალაძე, Spinor Representation of the Group Spatial Rotations. გამოყენებითი მექანიკა. ტექნიკური უნივერსიტეტის საიუბილეო კრებული. თბილისი, 2010, გვ. 18-23;
* რ. ფარცხალაძე, გ. თაქთაქიშვილი, თ. კვეზერელი, Автоматический контроль качества печатного изображения, Georgian Engineering News, #3, Tbilisi, 2007; გვ ?
* ა. მილნიკოვი, რ. ფარცხალაძე. ჰ. ონალი, Spinor Method of Euler Angles carculation, ’’Problems of Applied Mechanics, №2(15), Tbilisi, 2004, pp. 48-58;
* V.Margvelashvili,B.petriashvili,M.Bilashvili **Methods of maintenance of assigned parameters of multi-legged walking robots motion.** 7 CISM-IFTOMM symposium RO.MAN.SY.Udine,Itali,1988.pp.20-27.
* V.Margvelashvili,B.Petriashvili,M.Bilashvili **Experiment of development of walking transport robot.** 6СISM-IFTOMM symposium RO. MAN. SY. Cracow,Poland,1986.pp.434-445.